

LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : JURNAL ILMIAH

NIDN / Nama

:

1009017601 / Dr. Hendriko, S.T., M.Eng.

Judul Artikel Ilmiah

:

Pengembangan Robot Pemanjat Tiang Otomatis

Jumlah Penulis

:

3

Status Pengusul

:

Utama / Koresponden / ~~Pendamping~~ (coret yang tidak perlu)

Identitas Jurnal Ilmiah

:

a. Nama Jurnal

:

Jurnal Elektro dan Mesin Terapan (ELEMENTER)

b. Nomor ISSN

:

2460-5263

c. Vol., No., bln, th

:

5, 1, 5, 2019

d. Penerbit

:

Politeknik Caltex Riau

e. Jumlah halaman

:

8

Kategori Publikasi Jurnal Ilmiah

(beri tanda ☒ pada kategori yang tepat)

☐

1. Jurnal Ilmiah Internasional Bereputasi dan berfaktor dampak (mak. 40 KUM)

☐

2. Jurnal Ilmiah Internasional Bereputasi (mak. 30 KUM)

☐

3. Jurnal Ilmiah Internasional Bereputasi diluar kategori 2 (mak. 20 KUM)

☐

4. Jurnal Nasional terakreditasi Dikti Sinta 1/Sinta 2 (mak. 25 KUM)

☒

5. Jurnal Nasional terakreditasi Dikti Sinta 3/Sinta 4 (mak. 20 KUM)

☐

6. Jurnal Nasional terakreditasi Dikti Sinta 5/Sinta 6 (mak. 15 KUM)

☐

7. Jurnal Nasional berbahasa resmi PBB indek CABI/ICI/DOAJ (mak. 20 KUM)

☐

8. Jurnal Nasional diluar kategori 4-7 (mak. 10 KUM)

☐

9. Jurnal ilmiah dalam Bahasa Resmi PBB, tapi tidak memenuhi syarat-syarat sebagai jurnal ilmiah internasional (mak. 10 KUM)

X. Hasil Penilaian Validasi

NO	ASPEK	URAIAN/KOMENTAR PENILAIAN
1	Similarity Index	0 %
2	Indikasi Plagiasi	Tingkat kemiripan sangat rendah. Sehingga tidak terindikasi plagiasi
3	Linearitas	Topik penelitian tentang pengembangan konstruksi robot linear kompetensi pengusul di bidang teknik mesin, linear dengan latar belakang penulis

XI. Hasil Penilaian Peer Review

Komponen Yang Dinilai	Jumlah Nilai Maksimum (KUM)	Jumlah Nilai Akhir Yang Diperoleh (KUM)
a. Kelengkapan unsur isi artikel (10%)	2	2
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	6	6
c. Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi (30%)	6	5
d. Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/jurnal (30%)	6	5
Total (100%)	20	18
Kontribusi Pengusul	12 (60 %)	10,8 (60 %)

XII. Komentar / Ulasan Peer Reviewer

Kelengkapan dan Kesesuaian Unsur	Artikel ditulis mengikuti sesuai "author guideline ". Kelengkapan dan kesesuaian unsur sebagai sebuah artikel yang baik terpenuhi. Cara penulisan runut dan setiap bagian artikel saling terkait.
Ruang Lingkup & Kedalaman Pembahasan	Isi artikel sesuai dengan judulnya dan linear dengan ruang lingkup jurnal yaitu: focused on Electrical Engineering, Machine Engineering, and Mechatronics Engineering fields. Kajian cukup mendalam meliputi perancangan, konstruksi robot otomatis, dan pengujian eksperimental.
Kecukupan dan Kemutakhiran Data serta Metodologi	Jumlah daftar pustaka sebanyak 10 artikel dan semuanya rujukan primer (jurnal dan prosiding). Semua rujukan terbit kurang dari 10 tahun terakhir (dihitung dari waktu publikasi artikel ini). State of the art dibangun dengan cukup baik.
Kelengkapan Unsur dan Kualitas Penerbitan	ELEMENTER terindek di Sinta, terakreditasi kategori 4. Jurnal ini terbit secara berkala 2 kali setahun.

Pekanbaru, 28 Desember 2021

Penilai 

(Prof. Dr. Eng. Ir. Azridjal Aziz,ST.,MT.,IPU)

NIP: 197105192000031002

Jurusan Teknik Mesin, Fakultas Teknik, Universitas Riau

LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : JURNAL ILMIAH

NIDN / Nama : 1009017601 / Dr. Hendriko. S.T., M.Eng.
Judul Artikel Ilmiah : Pengembangan Robot Pemanjat Tiang Otomatis

Jumlah Penulis : 3

Status Pengusul : Utama / Koresponden / ~~Pendamping~~ (coret yang tidak perlu)
Identitas Jurnal Ilmiah : a. Nama Jurnal : Jurnal Elektro dan Mesin Terapan (ELEMENTER)
b. Nomor ISSN : 2460-5263
c. Vol., No., bln, th : 5, 1, 5, 2019
d. Penerbit : Politeknik Caltex Riau
e. Jumlah halaman : 8

Kategori Publikasi Jurnal Ilmiah (beri tanda ✓ pada kategori yang tepat)

☐	1. Jurnal Ilmiah Internasional Bereputasi dan berfaktor dampak (mak. 40 KUM)
☐	2. Jurnal Ilmiah Internasional Bereputasi (mak. 30 KUM)
☐	3. Jurnal Ilmiah Internasional Bereputasi diluar kategori 2 (mak. 20 KUM)
☐	4. Jurnal Nasional terakreditasi Dikti Sinta 1/Sinta 2 (mak. 25 KUM)
☒	5. Jurnal Nasional terakreditasi Dikti Sinta 3/Sinta 4 (mak. 20 KUM)
☐	6. Jurnal Nasional terakreditasi Dikti Sinta 5/Sinta 6 (mak. 15 KUM)
☐	7. Jurnal Nasional berbahasa resmi PBB indek CABI/ICI/DOAJ (mak. 20 KUM)
☐	8. Jurnal Nasional diluar kategori 4-7 (mak. 10 KUM)
☐	9. Jurnal ilmiah dalam Bahasa Resmi PBB, tapi tidak memenuhi syarat-syarat sebagai jurnal ilmiah internasional (mak. 10 KUM)

I. Hasil Penilaian Validasi

NO	ASPEK	URAIAN/KOMENTAR PENILAIAN
1	Similarity Index	0 %
2	Indikasi Plagiasi	Hasil tes turnitin menunjukkan tingkat kemiripan 0 sehingga tidak mengindikasikan plagiasi.
3	Linearitas	Topik penelitian linear dengan kualifikasi pendidikan pengusul di bidang teknik mesin

II. Hasil Penilaian Peer Review

Komponen Yang Dinilai	Jumlah Nilai Maksimum (KUM)	Jumlah Nilai Akhir Yang Diperoleh (KUM)
a. Kelengkapan unsur isi artikel (10%)	2	2
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	6	5
c. Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi (30%)	6	5
d. Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/jurnal (30%)	6	6
Total (100%)	20	18
Kontribusi Pengusul	60 %	60 %

III. Komentar / Ulasan Peer Reviewer

Kelengkapan dan Kesesuaian Unsur	Struktur artikel lengkap dan sudah mengikuti pola IMRaDC. Struktur artikel sesuai dengan guide for author dan template jurnal. Judul selaras dengan keseluruhan isi artikel.
Ruang Lingkup & Kedalaman Pembahasan	Penelitian ini bertujuan membangun robot pemanjat otomatis. Topik ini selaras dengan aims and scope jurnal, yaitu berbagai cabang ilmu listrik, mesin, dan mekatronika. Kedalaman pembahasan cukup baik. Berbagai pengujian secara eksperimental dilakukan.
Kecukupan dan Kemutakhiran Data serta Metodologi	Sistem otomatis robot menggunakan sensor warna. Latar belakang penelitian disusun dengan baik. Memiliki kebaruan pada kemampuan robot berjalan di lantai dan memanjat. Sumber rujukan yang digunakan semuanya rujukan primer, dan terbit kurang dari 10 tahun.
Kelengkapan Unsur dan Kualitas Penerbitan	Jurnal terbit secara berkala 2 kali setiap volume. Terindeks pada Sinta (4) dan DOAJ. Publishernya adalah Politeknik Caltex Riau

Medan, 3 Januari 2021
Penilai II

(Prof. Dr. Eng Himsar Ambarita S.T., M.T.)

NIP: 197206102000121001
Universitas Sumatera Utara